

GPU-k a kísérleti és elméleti gravitációkutatásban

RMKI GPU nap – 2010

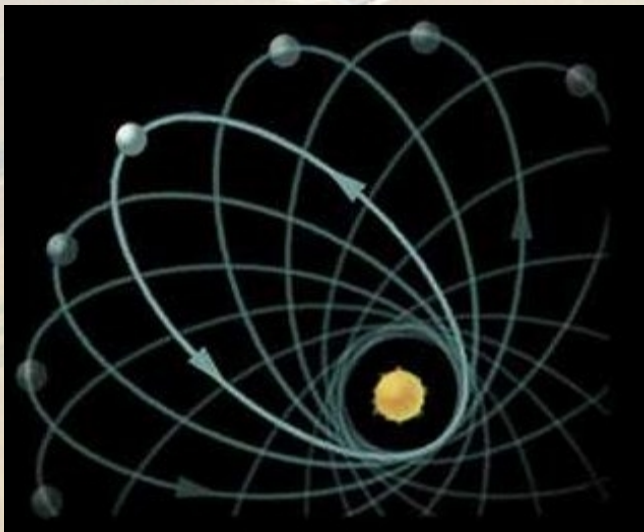
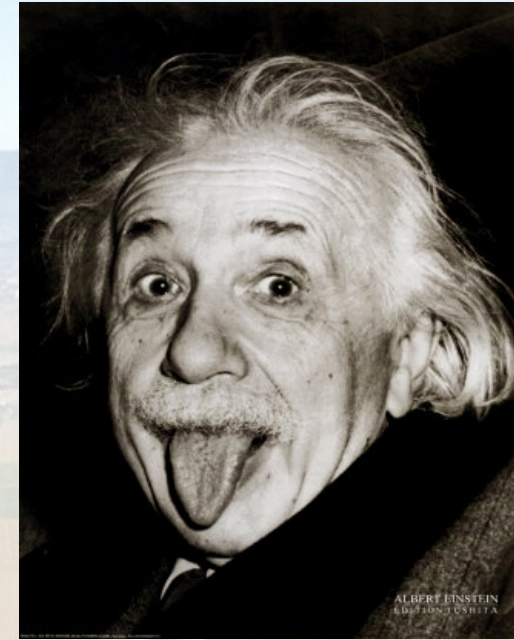
Debreczeni Gergely

(MTA KFKI RMKI)

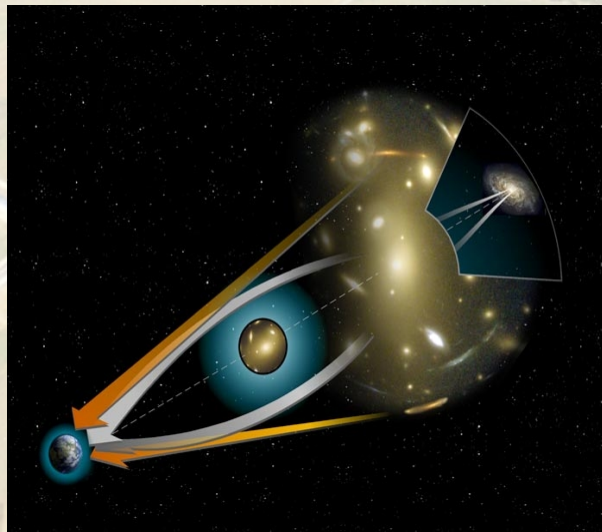
RMKI VIRGO Csoport

A gravitációs hullámokról

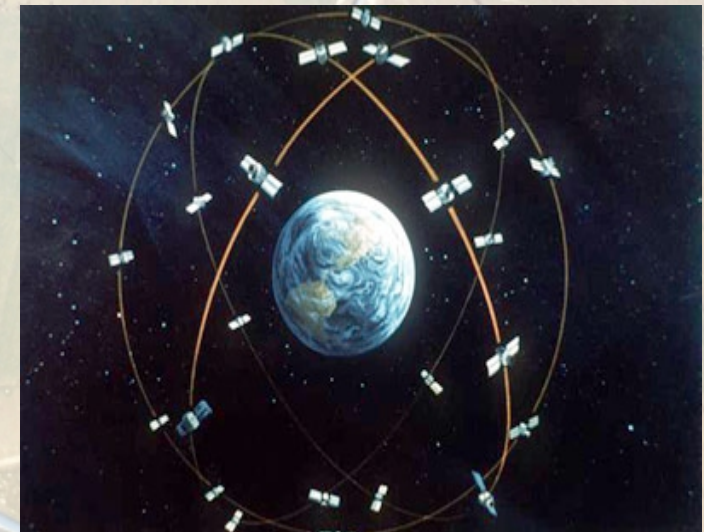
- Einstein általános relativitáselméletének számos jóslata bebizonyosodott már
- A perihélium elfordulás
- A gravitációs lencsézés
- Az idő múlásának 'sebessége' gravitációs terekben megváltozik
- De a gravitációs hullámok létezésére még csak közvetett bizonyítékunk van ...
- Közvetlen kimutatásuk kutatásunk célja !



2010. június. 6.

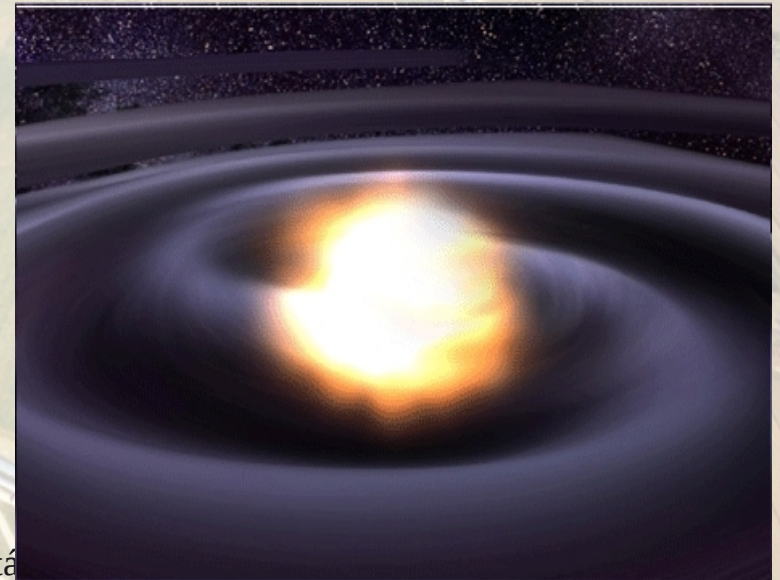
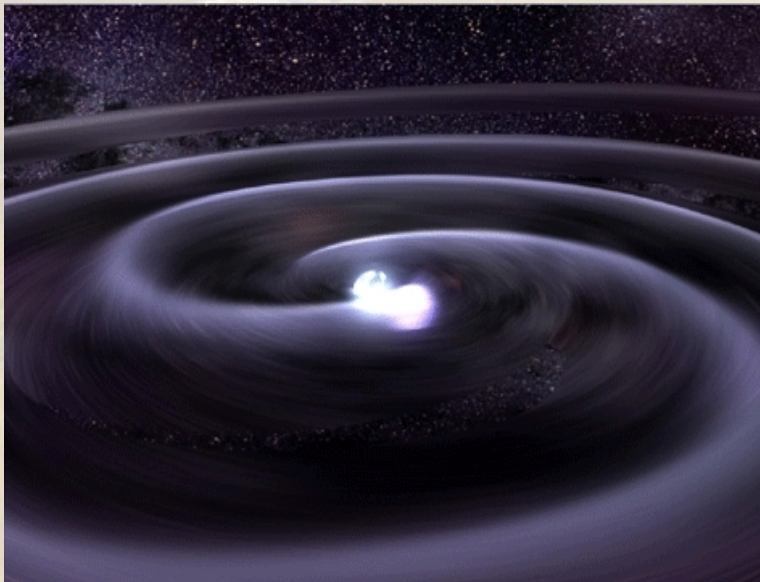
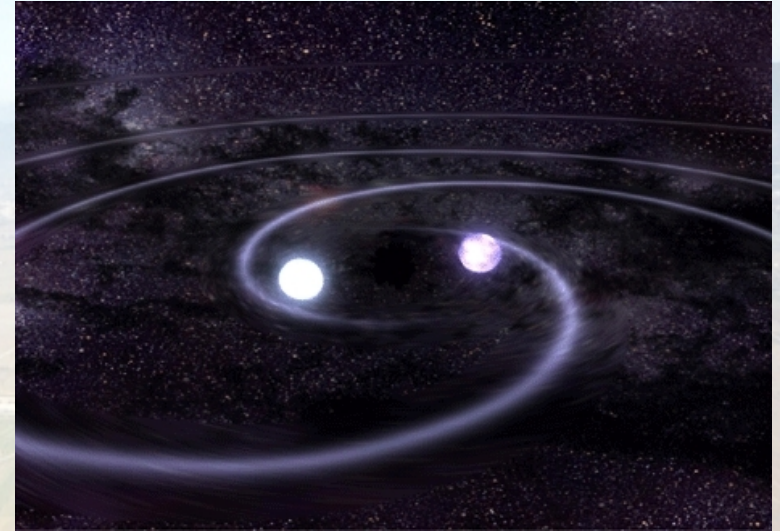


Debreczeni Gergely - GPUk a gravitációkutatásban



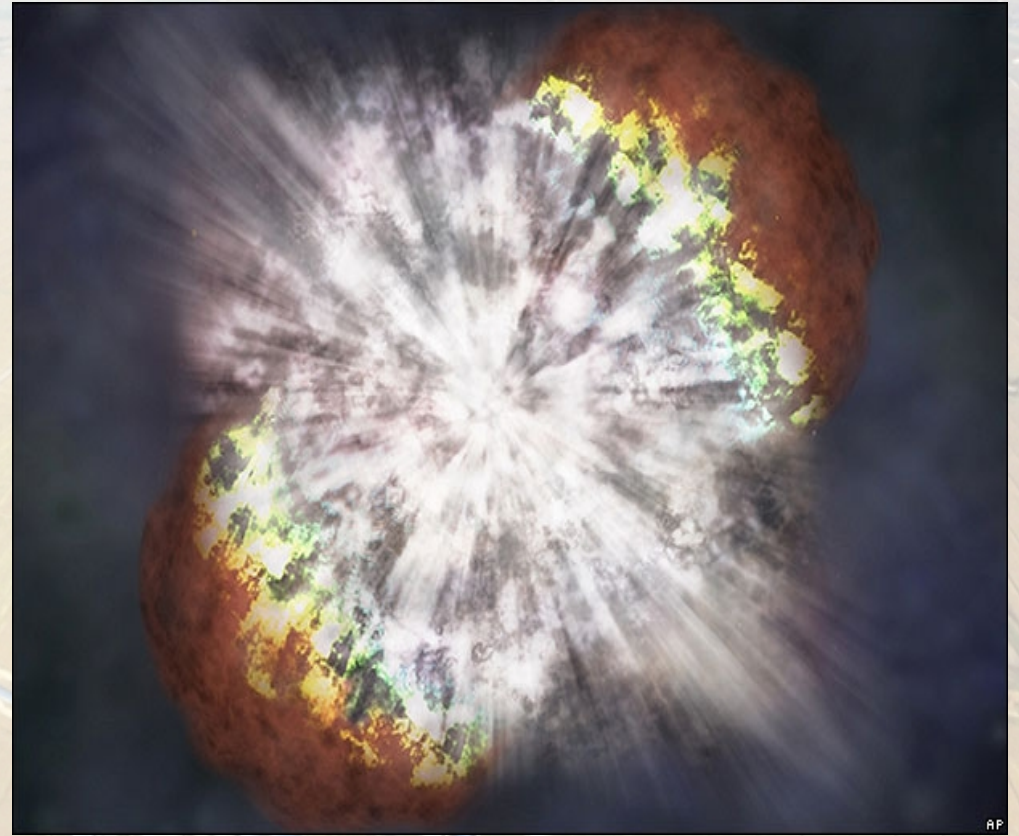
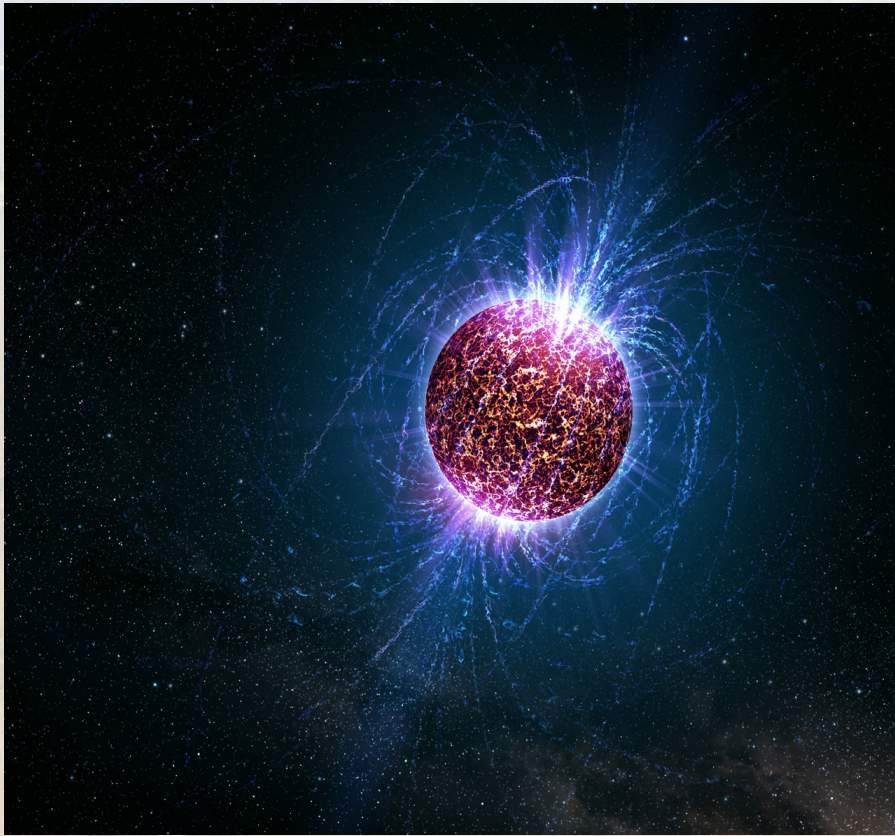
A gravitációs hullámokról

- Ha nagy tömegek mozognak elég gyorsan, akkor gravitációs hullámokat bocsátanak ki.
- A gravitációs hullámok magának a térnek rezgései és nem a térben haladó rezgések.
- A tér rezgései miatt megváltoznak a 'távolságok' a dolgok között.
- Nagyon kicsi effektus, nagyon nehéz kimutatni.

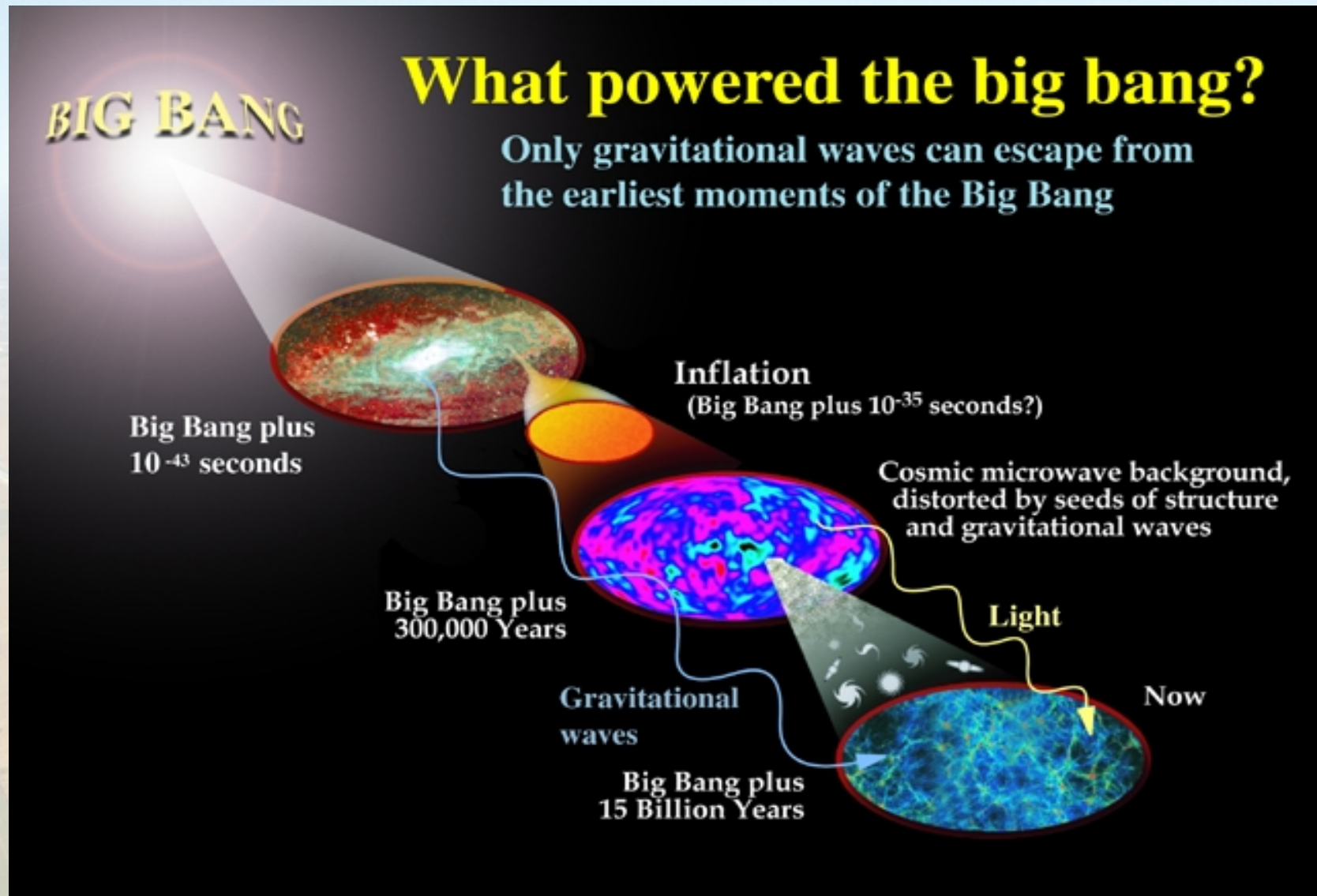


Gravitációs hullámforrások

- Forgó neutron csillagok
- Robbanásszerű jelenségek, szupernovák
- Az ősrobbanás környékéről visszamaradt gravitációs háttérsugárzás
- Bespiráló csillagkettősök

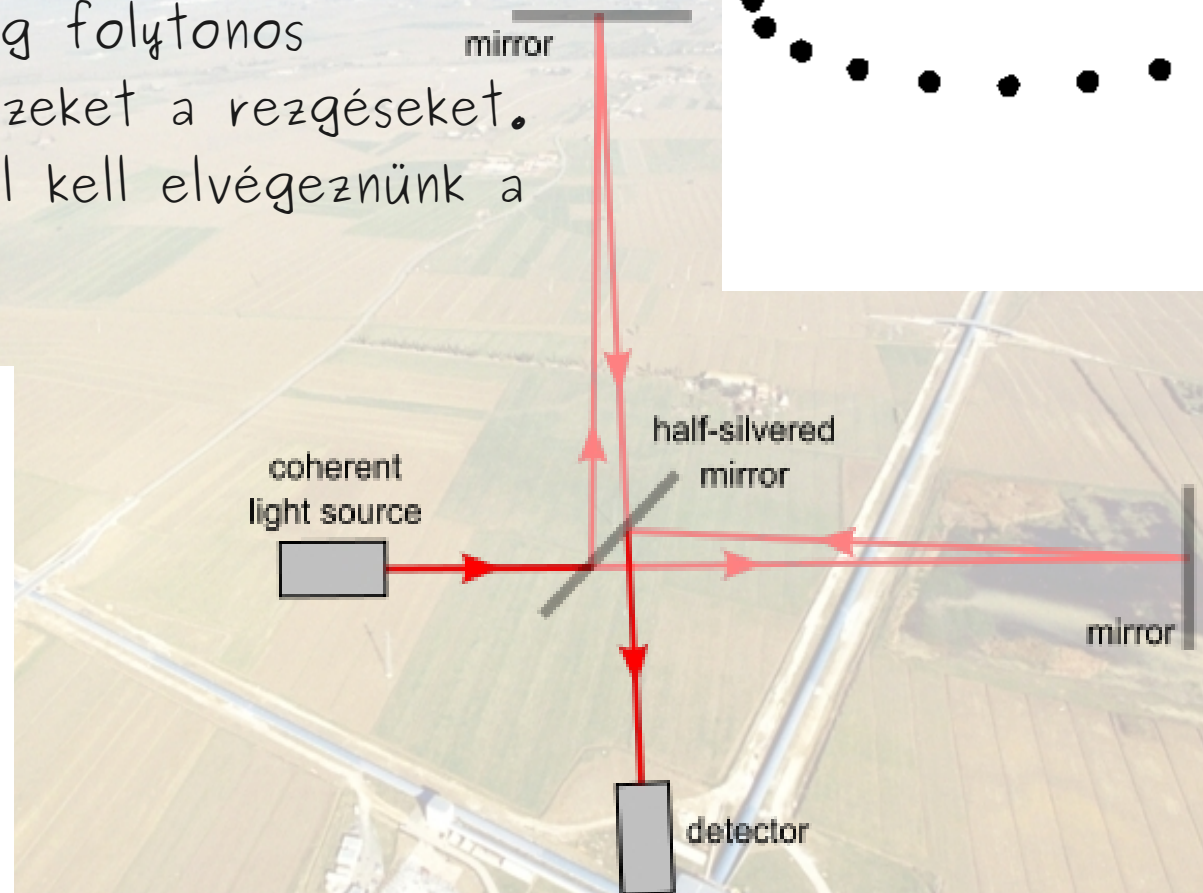
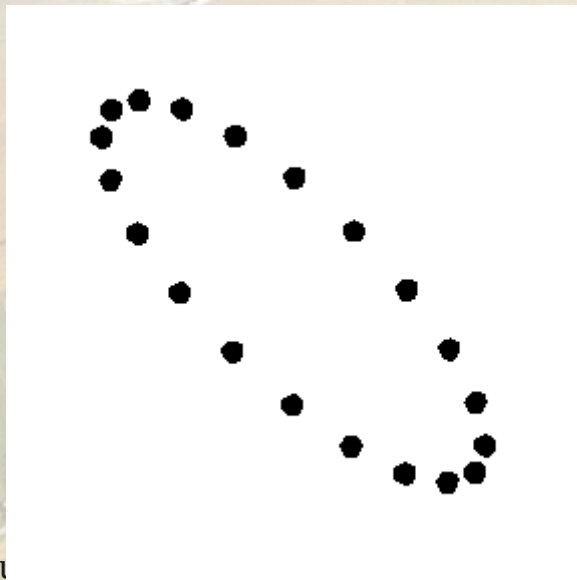
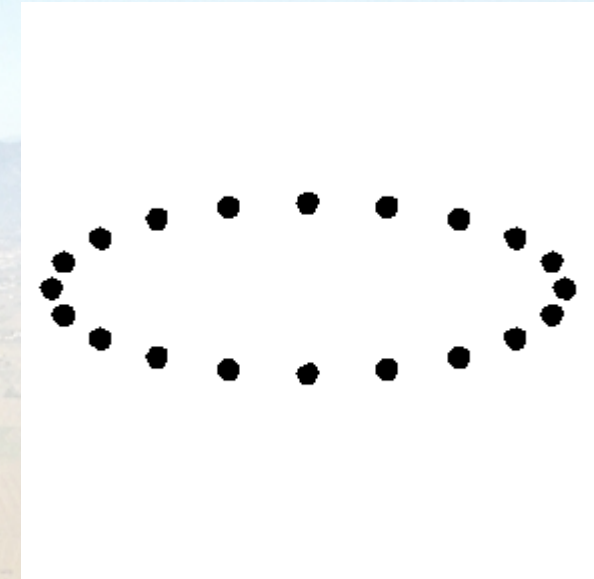


Gravitációs hullámforrások



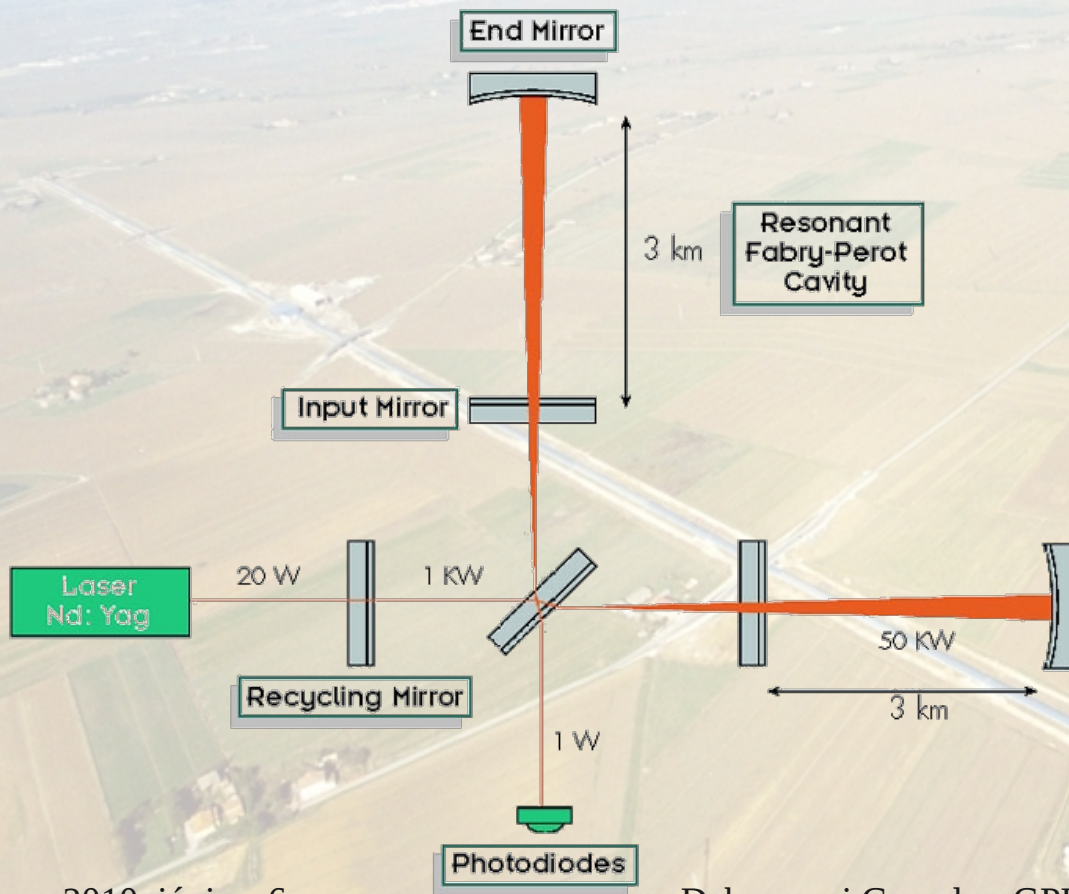
A gravitációs hullámokról

- A tér rezgései máshogy viselkednek más-más irányokban.
- Egyik irányban megrövidülnek a távolságok, a másik irányban meghosszabodnak.
- Két pont közötti távolság folytonos mérésével detektálhatjuk ezeket a rezgéseket.
- Nagyon nagy pontossággal kell elvégeznünk a kísérletet.



A Virgo kísérlet

- Cascina, Olaszország
- 3 km-es karhosszúság
- Fabry-Perot kavitások 50/150-es jósági tényező
- 6800 m³, 10⁻¹⁰ mbar vákuum!!
- 20 W lézer
- stabil beton alapzat, 20-50 m mélyen
- 1 MW fogyasztás
- kiváló szeizmikus izoláció (10⁻⁵)

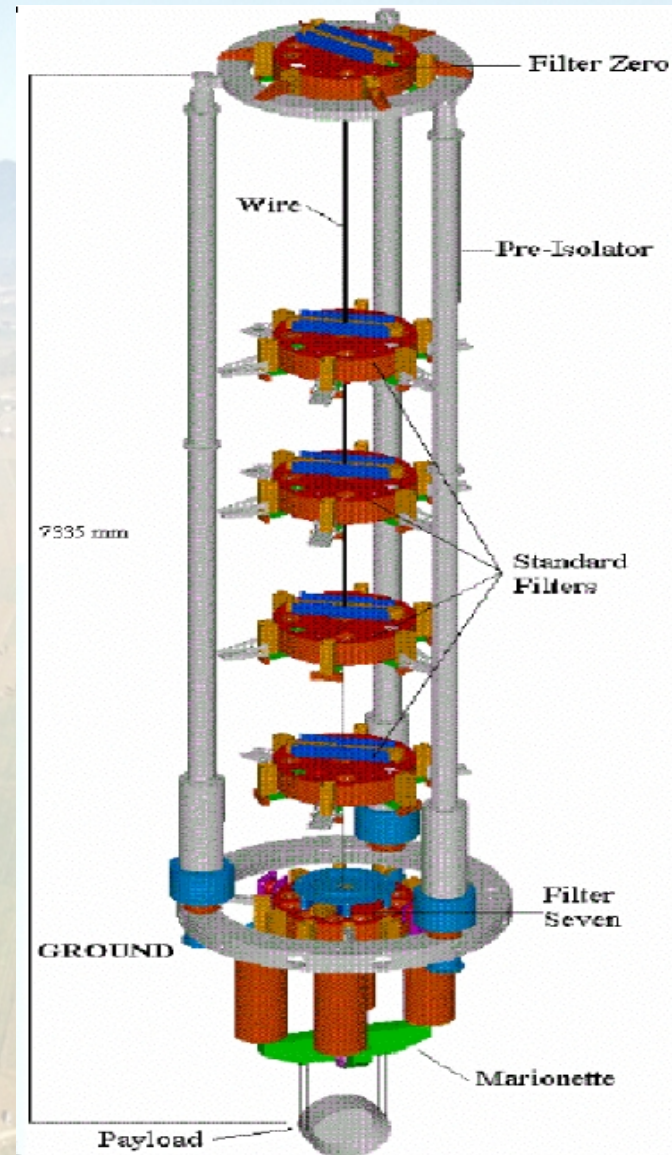


2010. június. 6.

Debreczeni Gergely - GPUk a gravitációs hullámokban

A Virgo kísérlet

- A mérés 10^{-18} m pontossággal képes távolságot mérni. Ez kisebb mint az atommag átmérője!
- Nagyon fontos a zavaró rezgések (akusztikus, szeizmikus, etc..) kiküszöbölése.
- A mérés kimenete egy $h(t)$ függvény, egy idősor amely megadja a tükrök távolságát az idő függvényében.



Miért érdekesek a gravitációs hullámok ?

- A gravitációs hullámok felfedezése pontosan akkor segítséget jelentene a csillagászatban mint a röntgensugárzás használata az orvostudományban.
- A világegyetem és a csillagok egy teljesen új eddig még soha nem látott világába engedne betekintést !



2010. június. 6.



Debreczeni Gergely - GPUk a gravitációkutatásban

OpenCL röviden

******* Platform réteg létrehozása */**

```
err = clGetPlatformIDs(0, NULL, &numPlatforms);
gclCheckError(err, "clGetPlatformIDs(numPlatforms)");

if (0 < numPlatforms)
{
    cl_platform_id* platforms = new cl_platform_id[numPlatforms];
    err = clGetPlatformIDs(numPlatforms, platforms, NULL);
    gclCheckError(err, "clGetPlatformIDs(platforms)");
    platform = platforms[0];
}

cl_context_properties cps[3] = {CL_CONTEXT_PLATFORM,
                                (cl_context_properties)platform, 0};
/* Use NULL for backward compatibility */
cl_context_properties* cprops = (NULL == platform) ? NULL : cps;
```

******* Context létrehozás, device hozzárendelés */**

```
cl_context context = clCreateContextFromType(cprops,
                                             CL_DEVICE_TYPE_GPU, NULL, NULL, &err);
gclCheckError(err, "clCreateContextFromType()");

cl_device_id* devices;
size_t devicenumber;
clGetContextInfo(context, CL_CONTEXT_DEVICES, 0,
                 NULL, &devicenumber);
devices = (cl_device_id*)malloc(devicenumber);
clGetContextInfo(context, CL_CONTEXT_DEVICES,
                 devicenumber, devices, NULL);
gclCheckError( devicenumber != 0 ? CL_SUCCESS : -1,
               "devicenumber <= 0");
```

```
//std::cout << devicenumber << '\n' << '\n';
```

******* Kernel forráskód betöltése */**

```
std::ifstream file("tgen.cl");
gclCheckError(file.is_open() ? CL_SUCCESS : -1,
               "ifstream open ");

std::string prog( std::istreambuf_iterator<char>(file),
                  (std::istreambuf_iterator<char>()));
```

******* Program létrehozás */**

```
cl_program program;
const char* kernelcode = prog.c_str();
size_t progsz = prog.size();
program = clCreateProgramWithSource(context, 1,
                                    &kernelcode, &progsz, &err);
gclCheckError(err, "clCreateProgramWithSource()");
```

******* Program fordítás */**

```
err = clBuildProgram(program, 0, NULL/*devices*/,
                     NULL, NULL, NULL);
gclCheckError(err, "clBuildProgram");
```

******* Programból kernel */**

```
cl_kernel kernel;
kernel = clCreateKernel(program, "prog1", &err);
gclCheckError(err, "clCreateKernel()");
```


OpenCL röviden

******* Buffer létrehozása */**

```
buffers[0] = clCreateBuffer( context,  
CL_MEM_WRITE_ONLY | CL_MEM_COPY_HOST_PTR,  
sizeof(REAL)*templatesize, result, &err);  
gclCheckError(err, "buffers[0] = clCreateBuffer()");
```

```
buffers[1] = clCreateBuffer( context,  
CL_MEM_WRITE_ONLY | CL_MEM_COPY_HOST_PTR,  
sizeof(REAL[1000]), result2, &err);  
gclCheckError(err, "buffers[1] = clCreateBuffer()");
```

******* Kernel argumentumok */**

```
err = clSetKernelArg(kernel, 0, sizeof(buffers[0]),  
&buffers[0]);  
gclCheckError(err, "kernel.setArg(0)");
```

```
err = clSetKernelArg(kernel, 1, sizeof(REAL)*8,  
NULL);  
gclCheckError(err, "kernel.setArg(1)");
```

******* Parancs várakozási sor létrehozása */**

```
cl_command_queue commandQueue;  
commandQueue =  
clCreateCommandQueue(context, devices[0], 0, &err);  
gclCheckError(err, "clCreateCommandQueue()");
```

******* Változók kiírása */**

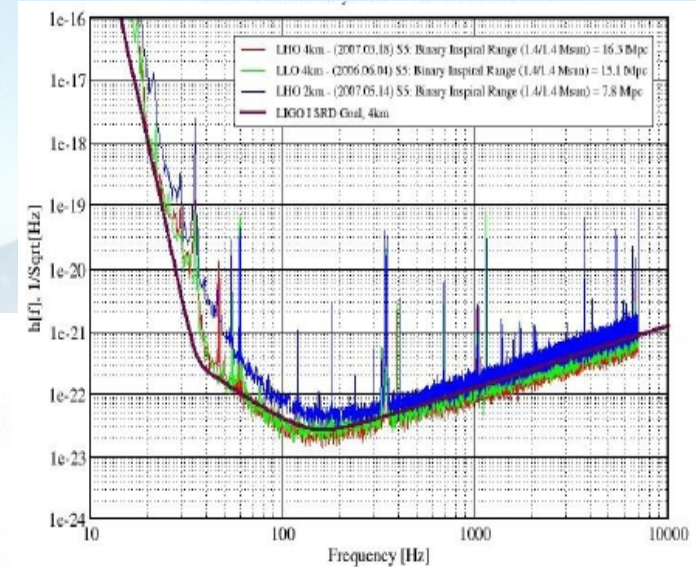
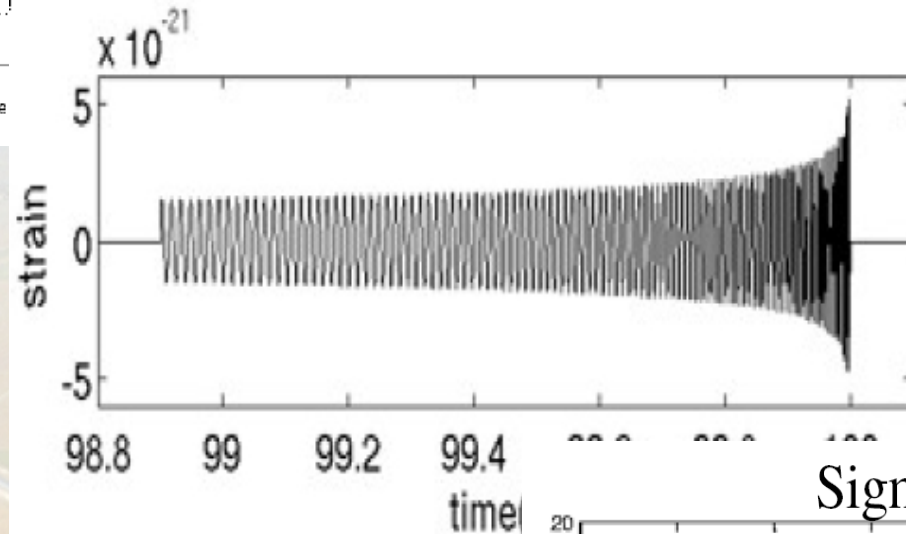
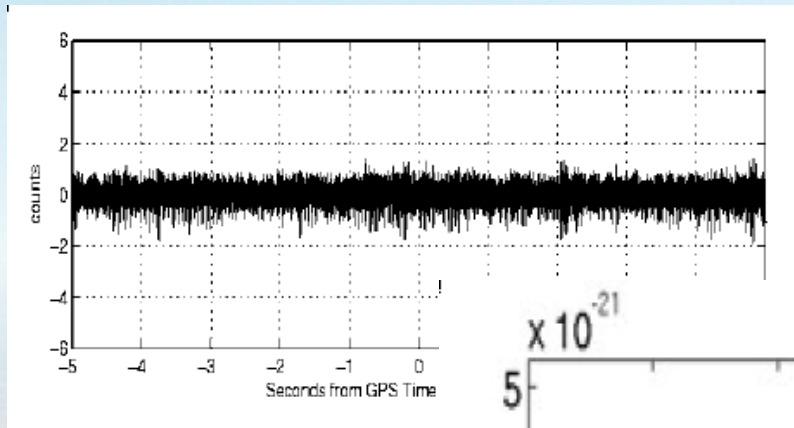
```
err = clEnqueueWriteBuffer(commandQueue, buffers[0], CL_TRUE, 0,  
sizeof(REAL)*templatesize, result, 0, NULL, &writeStat);  
gclCheckError(err, "clEnqueueWriteBuffer(writeQueue)");
```

******* Kernel végrehajtása */**

```
err = clEnqueueNDRangeKernel( commandQueue, kernel,  
globalWorkDim, 0, &globalWorkSize, &localWorkSize, 0, NULL,  
&kernelStat);  
clWaitForEvents(1, &kernelStat);  
ftime(&gpute);
```

- Sokkal több munka
- Események (event-ek) a szinkronizáláshoz
- Aszinkron parancsvégrehajtás
- Kernel fordítás futási időben
- Több GPU - t és CPU -t is tud egyszerre kezelni
- Python, Ruby, C++, etc binding
- etc, etc...

Adatanalízis - SNR

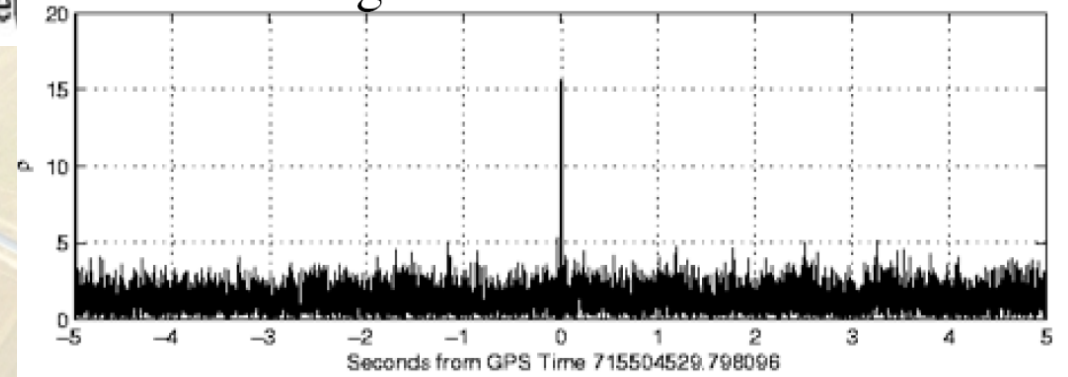


- SNR - Signal-to-Noise Ratio

$$(A, B) = \int \frac{A^*(f)B(f)}{S_n(f)} df,$$

$$\text{SNR} = \frac{z}{\sqrt{\langle(\delta z)^2\rangle}} = \frac{(\tilde{Q}, \tilde{s})}{\sqrt{(\tilde{Q}, \tilde{Q})}},$$

Signal to Noise Ratio



Adatanalízis – FFT

- FFT – Fast Fourier transformation – mindenütt használják
- Az SNR számításhoz is szükség van FFT-re
- Ha az FFT számítást GPU-n végezzük el a teljes futási idő negyedére csökken
- FFT implementáció létezik CUDA-ban és OpenCL-ben is , nagyon könnyű az implementáció !

Adatanalízis – SNR $4\times$



- SNR – Signal-to-Noise Ratio
lényegében komplex vektorok skaláris szorzata
- Triviális módon párhuzamosítható,
CUDA-ban is és OpenCL-ben is létezik
BLAS csomag

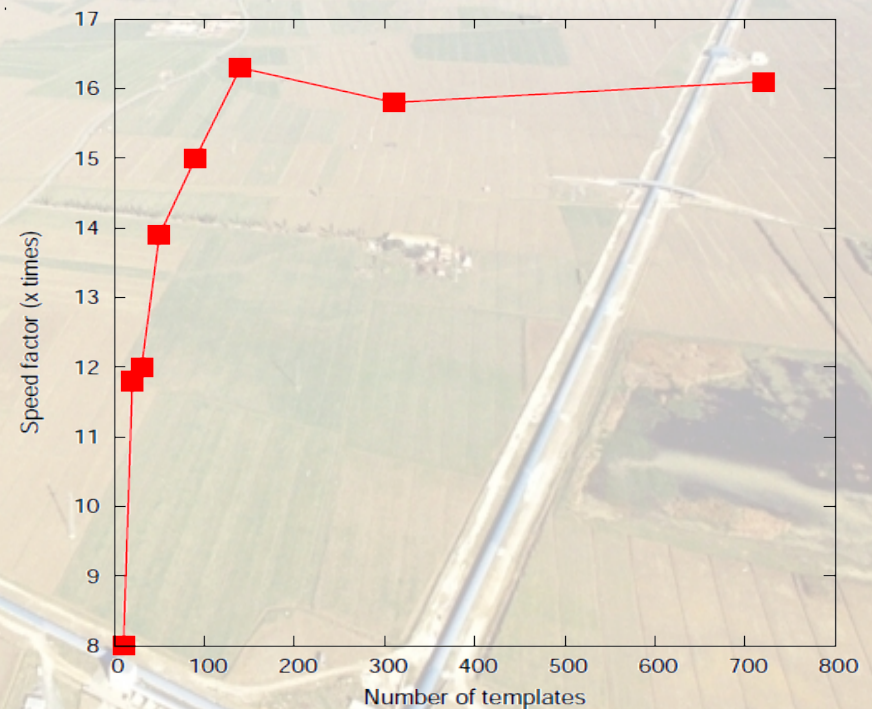
$35\times$



Adatanalízis - Chi²

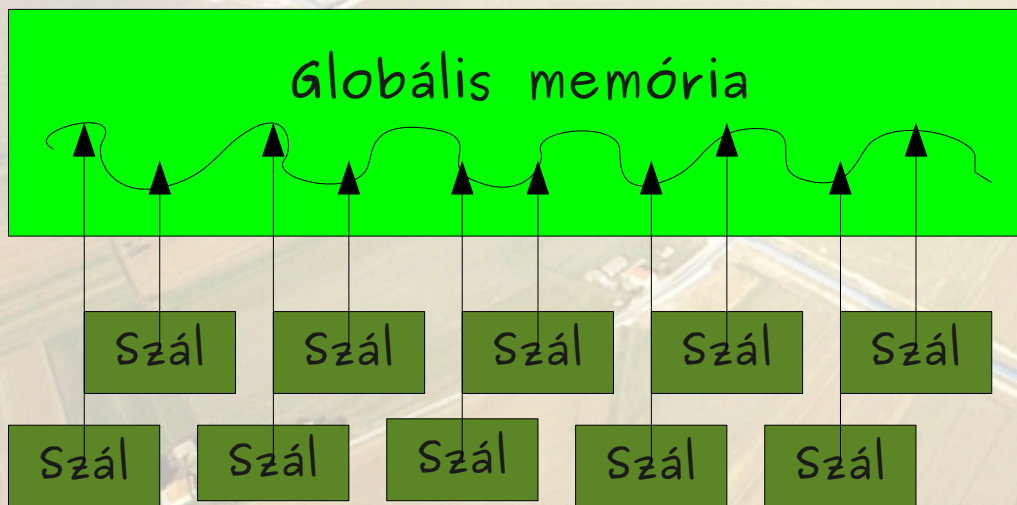
- Az SNR számítás nem csak egyszer végezül el, hanem a template-t elosztjuk 16 részre és minden egyes szeletben kiszámoljuk az SNR-t.
- Az így kapott SNR-ok chi² eloszlást követnek.
- Nagyon jó teszt a zajok 'glitchek' ellen !
- A 16 SNR számolás, a 16 FFT párhuzamosítható a GPU-n, egyszerre végrehajtható !

16x



Adatanalízis - Templétek

- Nagyszámú elméleti hullámforma templétet kell generálnunk, amelyek különböző fizikai konfigurációknak felelnek meg.
- A templétek paraméterterbeli távolsága függ az aktuálisan mért idősor speltrális sűrűségfüggvényétől is.
- Több 100K templét generálása szükséges.
- 4 khz mintavételezési frekvencio, 16 sec hosszú templétek, 65536 érték kiszámítása szépen kiosztható a GPU processzorok között !
- A templétek számításigényes függvényeket (sin, cos, pow) tartalmaznak, ezért a gyorsulás kisebb a vártnál...



30x



Adatanalízis - Templétek

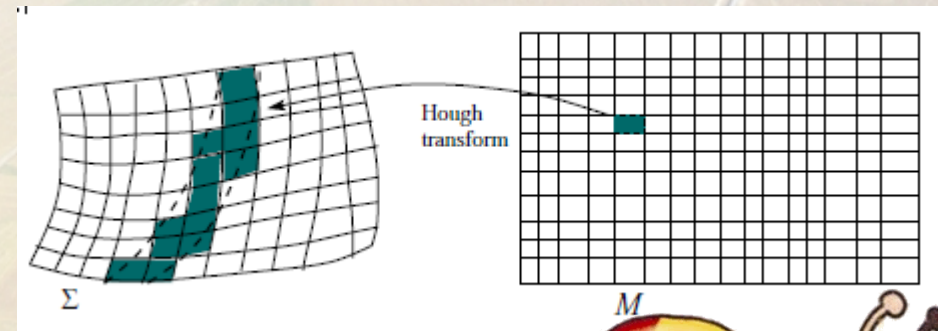
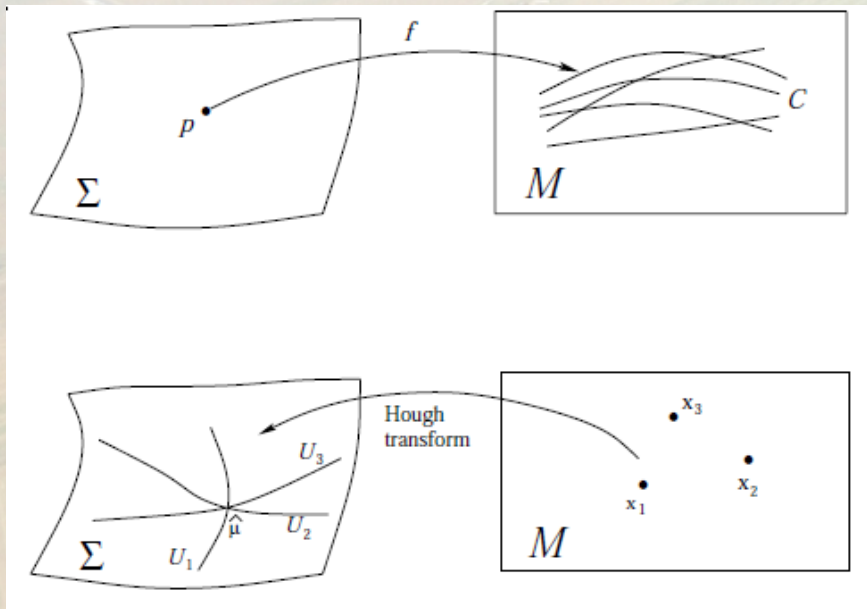
```
• #define REAL float;
• REAL t;
• for (int i = 0; i < templatesize; i++) {
•     t = i/samplerate;
•     template[i] = cpufunc(t);
• }
```

- Triviális kód CPU-n
- GPU - n több kódolás, de gyorsabb
- Vektorprocesszorok használata (float4)
- Globális memóriába írás drága lassu művelet

```
• #pragma OPENCL EXTENSION cl_khr_fp64: enable
• #define REAL float4
•
• REAL gpufunc(REAL t) {
•     return template(t);
• }
•
• __kernel void prog1(__global REAL * template,
•                     __local REAL * temp)
• {
•
•     int idg = get_global_id(0);
•     int min, max;
•     REAL t;
•     const REAL samplerate = {4096, 4096, 4096, 4096};
•     const REAL shift = {1, 2, 3, 4};
•     const REAL ten = {10., 10., 10., 10.};
•     min = idg * 256;
•     max = min + 256;
•     for (int i = min; i < max; i += 4) {
•         t = (shift + i)/samplerate;
•         template[i] = gpufunc(t);
•     }
• }
```


Adatanalízis – Hough transz.

- A Hough transzformáció egyre elterjedtebb képfeldolgozási módszer.
- Mintafelismerés, csökkentett bemenő paraméter esetén.
- A gravitációs hullám analízisben az idő – frekvencia síkot osztjuk fel kis négyzetekre, és csak azokat tartjuk meg ahol az intenzitás elér egy küszöbértéket.
- Ez a 2 dimenziós probléma szintén jól párhuzamosítható GPU-n



20x



Elmélet – Kontrakció

- Nemlineáris dinamikus rendszerek időfejlődésének vizsgálata. A terek $\mathbb{R}^2 \times K$ -n vannak kifejtve (K egy 2D kompakt sokaság). Radiális és időfejlődés \mathbb{R}^2 -ben, a maradék az ortogonális Laplace gömbfüggvények szerint K -n kifejtve. A terek K -n vett pontszerű szorzatainál a lép fel a gömbfüggvények együtthatói kiszámításának problémája:

$$C_k = M_{ijk} * A_i * B_j$$

- A, B és C kb. 1000 elemű komplex vektorok.
- M valós ritka mátrix, azaz kb csak 200K nem nulla eleme van.
- A feladat jól párhuzamosítható, M -et ritka mátrix formátumban tárolva, és a k index szerinti munkacsoportokat kialakítva, jelentős gyorsulást érhetünk el.
- Esetünkben minde 'double', ezért nem optimális a kártya számára.

7x - 30x



Tényleg szükséges ez ?

- Alapvető kérdés, hogy tényleg szükség van-e GPU-s gyorsításra !
- A kísérleti gravitációfizikában:
 - On-line , szimultán elektromágneses és gravitációs megfigyelések triggeléréséhez nagyon fontos.
 - Költséghatékonyság

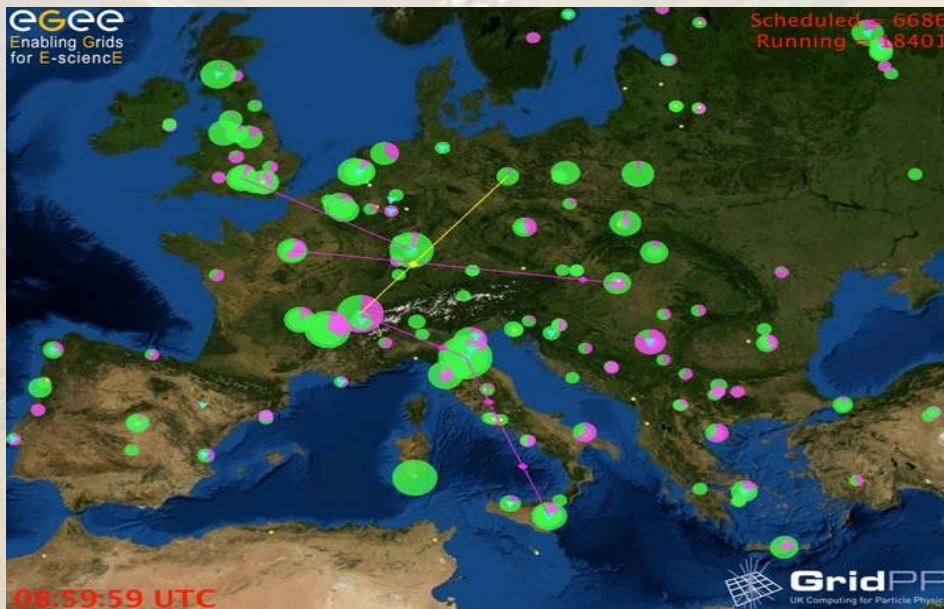
Van még olyan adat-analízis módszer aminek számításikapacitás igénye nagyságrendekkel meghaladja a napjainkban elérhetőt. A GPU-k és a Many Core Computing segítségével ez 5-6 éven belül elérhetővé válhat és megteremtheti a reális esélyt a gravitációs hullámok felfedezésére !

A számítógépek lesznek a 21 század detektorai,
felfedezői.

Igen

Grid és GPUk, avagy HPC contra Grid computing

- EGEE Grid, LHC, HunGrid
- Több 100K PC, 5 kontinens, 120 PByte tárhely, 300+ intézet, 10K+ kutató, 150+ kutatócsoport
- Az RMKI-ban is fejlesztjük
- GPU gyorsított Grid node-ok a Grid információs rendszerében meghirdetve, HPC programok a Griden !



2010. június. 6.



Debreczeni Gergely - GPUk a gravitációkutatásban



<http://virgo.rmki.kfki.hu>

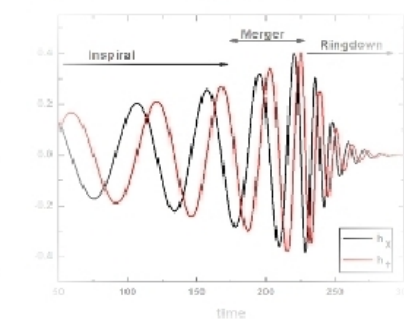
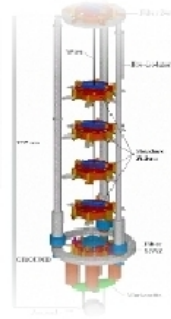
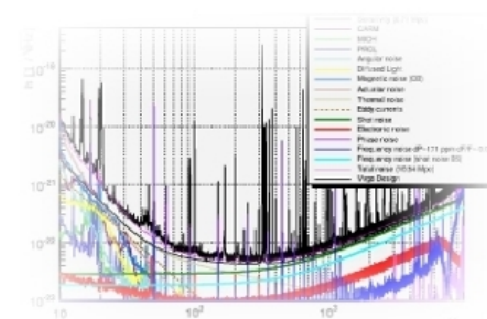


Az RMKI Virgo csoport

<http://virgo.rmki.kfki.hu>



RMKI Virgo Group

- [Home](#)
- [What is Virgo ?](#)
- [People](#)
- [Computing activities](#)
- [Analysis activities](#)
- [Theory](#)
- [Publications](#)
- [Events](#)
- [Useful links](#)
- [Getting started](#)
- [TDK/BSc/MSc/PhD](#)
- [VESF post-doctoral fellowship](#)
- [Contact](#)



The Virgo Cluster

According to the designed sensitivity the Virgo gravitational wave antenna should be able to detect events such as the coalescence of neutron star-neutron star binaries from the distance of the Virgo Galaxy Cluster